## 19日本国特許庁(JP)

⑪特許出願公開

## ⑩ 公開特許公報(A) 平4-127689

50 Int. Cl. 5

識別記号

庁内整理番号

❸公開 平成4年(1992)4月28日

H 04 N 7/137 G 06 F 15/66 H 04 N 9/77 11/04

330 D

6957-5C 8420-5L 7033-5C

7033-5C B 9187-5C

審査請求 未請求 請求項の数 2 (全3頁)

会発明の名称

動画像予測符号化方式

②特 願 平2-247129

**20出 願 平2(1990)9月19日** 

70発明 · 若 柴

巧 一

東京都国分寺市東恋ケ窪1丁目280番地 株式会社日立製

作所中央研究所内

⑩発 明 者 井 沢

裕司

東京都国分寺市東恋ケ窪1丁目280番地 株式会社日立製

作所中央研究所内

勿出 願 人 株式会社日立製作所

東京都千代田区神田駿河台4丁目6番地

個代 理 人

弁理士 小川 勝男

外1名

明 知 書

田

## 1. 発明の名称

動画像予测符号化方式

## 2. 特許請求の範囲

- 1. 動画像信号から被写体の動き量や動き方向を 表す動きベクトルを検出し、これらを補償した 予測画像を得ることにより、符号化効率を向上 させる方式に於いて、過去の画像に関連する情 報を2画面すなわち2フレーム以上蓄積させる 手段を持つことを特徴とする、動画像予測符号 化方式。
- 2. 特許請求の範囲第1項記載の動画像予測符号 化方式に於いて、過去の2フレーム以上の画像 を参照して、最適な動きベクトルを検出する手 段を持つことを特徴とする、動画像予測符号化 方式。

#### 3. 発明の詳細な説明

[産業上の利用分野]

本発明は、被写体の動きを補償して画像を予測 することにより、動画像情報の冗長度の抑圧を図 る動画像予測符号化方式に於いて、画質改著や符号化効率の向上を図るための方式に関するものである。

## 〔従来の技術〕

従来は動き補償のために、送信側で1フレーム 分過去の局部復号画像を蓄積し、入力画像と比較 することにより、動き成分すなわち動きベクトル を推定し、これらを用いて動きを補償した予測を 行っている。これは例えば特開昭56~102179等に 記述がある。

また背景メモリと呼ばれる、1フレーム分の背景画像を蓄積する手段を持ち、静止した背景とそれ以外の部分(人物等)を検出して、これに応じた予測を行うことにより、予測符号化の効率を向上する試みも行われている(例えば「背景予測を用いた適応予測符号化方式」、1988年度画像符号化シンポジウム 7-4)。

## (発明が解決しようとする課題)

しかし、1フレーム分の局部復号画像のみを用いた場合、一旦人物等の被写体に隠された背景が

再び出現しても、出現した部分については予測不可能となり、効率が低下するという問題があった。

背景メモリを持つ方式において、背景が再び出現した場合には、蓄積された背景画像を利用して、効率を向上させることができる。 しかし、背景も動いている場合はこの手段は使用できない。 また背景と人物等の被写体を区別するのは難しく、誤判定による画質の低下は免れない。

#### [課題を解決するための手段]

上記課題を克服するため、本発明では過去数フレーム以上にわたって局部復号画像を蓄積し、それらの画像の中から最も適当な部分を予測値として参照する手段を持つ。

#### 〔作用〕

過去数フレーム以上の局部復号画像を蓄積することにより、蓄積された画像の中に、予測画像として適当なものが含まれる確率が高くなる。例えば影に隠れていた部分が再び現れた場合や、画像がフリッカ等の様に周期的に変化する場合に、その効果が顕著に現れる。

- は、画像の空間的な相関を利用して画像情報の 冗長性を抑圧する。そして圧縮された画像信号 はエントロピー符号器104によって効率よく 符号化され出力される。また圧縮された画像信 号を逆DCT量子化あるいは逆ベクトル量子化 し、加算器106によって予測画像12と足し 合わせて局部復号画像16を生成する。
- 3. 局部復号画像16は、その時間情報に関連づけられてフレームメモリ107に数フレーム分以上蓄積される。
- 4. フレーム間予測部108は、フレームメモリ 107に蓄えられた過去の局部復号画像16と 入力画像11から、動きベクトルを検出し過去 の局部復号画像16から予測画像12を生成する

第2回に従来の動き補償予測の原理を示す。従来の方式ではフレームメモリに蓄えられた局部復号画像16と入力画像から動き量21を求める。 そして動き量21を2次元動きベクトル22として、局部復号画像16からベクトルで示される部

#### (実施例)

以下図を使用し、本発明の一実施例を説明する。本発明による動画像予測符号化装置の一実施例を第1回に示す。 従来の符号化装置と比べて異なっている点は、フレームメモリ107の部分とフレーム間予測部106の一部である。まず動作原理を簡単に説明する。

- 2. DCT量子化あるいはベクトル量子化部103

分を取り出して予測画像12をつくる。

第3回に本発明の実施例での動き補償予測の原理を示す。本方式ではフレームメモリに過去のおれる。その中から最も予測に適したフレームの部分を探し出し、動き量31を従来方式と同様に対応したフレーム番号と合わせ3次元し、時間に対応したフレーム番号と合わせ3次元し、時間に対応したする。そして局部復号のようののようである。そのからベクトルで示される部分を取り出して予測画像12をつくる。

なお、上記方式ではフレームメモリの局部復号 画像をそのまま蓄積しているが、間引き等の処理 で蓄積に要するメモリ容量を軽減することも可能 である。

また、上記方式ではDCTとベクトル量子化についてふれているが、この部分をDPCM等の他の冗長度圧縮手法に置き換えることも可能なのは明らかである。

#### 〔発明の効果〕

このように、本発明を適用することにより、動

顕像の符号化効率が高くなり画質も向上するため、 実施して効果は極めて大きい。

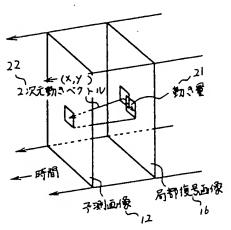
## 4. 図面の簡単な説明

第1回は本発明の一実施例の構成を示すブロック図、第2回は従来技術による動き補償予測の原理説明図、第3回は本発明の実施例の動き補償予測の原理説明図である。

11…装配への入力画像、12…動き補償予測を行った結果の予測画像、13…フレーム間予測信号、15…符号化出力される符号、16…局部復号 画像、101…予測方式切り替え部、102…減算器、103… DCT量子化部あるいはベクトル量子化(VV)ののででは逆でクトル量子化のでであるいは逆でクトル量子化部にであるいは逆でクトル量子化のでであるいは逆でクトル量子化のでであるいは逆でクトルを受け、107…フレームメモリ、108…フレーム間予測のでは変体の動き量、32…3次元動きベクトル。

代理人 弁理士 小川勝男

# 第 2 図 従来の動き補償予測の原理



第 3 図 本方式の動き補償予測の原理

